

Приоритетные понятия о необходимости и достаточности условий для существования классов в дифференциальных курсах и об обобщённых решениях УИТ первого порядка

① Теорема А.Л. Субботина о производных по производствам в дифференциальных курсах

Как правило, функции целей курса в дифференциальных курсах не являются базовыми дифференцируемыми.

В процессе развертывания теории дифференциальных курсов возникает сплошное определение, что такое целевые цели и для различных классов дифференциальных курсов доказаны теоремы существования и единственности функций целей. Но, например, в своей курсе про изучение дифференциальных курсов дифференцированные начатки и некоторые функции целей неизвестны, несмотря на то что теорему об единственности; она, в свою очередь, опирается на результаты, где утверждается единственность стабильности. Функции целей могут извращать первоначальную, то есть из дифференцируемых первых неизвестных. Отсутствие дифференцируемых базовых начальных предпосылок к производствам УИТ

непр. портала (классическая теория) и  
дифференциальных игр. Но говорят об этом,  
разбираясь в предложенных лекциях классических игр  
математической Каша.

А. А. Субботин говорит о том что модер-  
низированное понятие стабильности, это в  
своих терминах говорится об УУП непр. портала.

Конечно, классическое УУП непр. портала,  
сравнительно не сопоставимо с модерни-  
зированным и коррелирует с понятием посто-  
янных решений:

$$\frac{\partial S}{\partial t}(t, x) + \min_{u \in P} \max_{v \in Q} \frac{\partial S}{\partial t}(t, x) \cdot f(t, x, u, v) = 0, \quad S(t, x) = U(x) \quad (1)$$

где  $f(t, x, u, v)$  - правая часть динамики управ-  
ляемой системы

$$x^* = f(t, x, u, v), \quad u \in P, \quad v \in Q. \quad (2)$$

И предполагается что система управле-  
ния тоже в некотором виде  $\min_{u \in P} \max_{v \in Q} \dots$   
может иметь  $\max_{v \in Q} \min_{u \in P} \dots$

Скажите пожалуйста, что получается при применении  
(1), если динамика имеет  $P$  и  $Q$  не совпадают?

О. А. Субботин наше рассмотрение более симметрическое, оно основано на производной по направлению. Такие производные, в отличие от однозначных дифференцируемых, всегда есть несущие единицами.

Наглядное выражение  $\frac{\partial P(t, x)}{\partial (1, f)}$  по направлению

$(1, f)$  называемое вектором

$$\frac{\partial P(t, x)}{\partial (1, f)} = \lim_{\delta \rightarrow 0, \delta > 0} \frac{P(t + \delta, x + \delta \cdot f) - P(t, x)}{\delta}.$$

Здесь  $1$  есть скорость изменения времени, а  $f$  — скорость изменения погодной переменной  $x$  в единицах (2).

Теорема. Пусть с фиксированной величиной  $t$  и гипотезой о непрерывности  $P$  и производной  $\frac{\partial P(t, x)}{\partial (1, f)}$

и функцией  $\varphi$ , удовлетворяющими краевому условию  $P(t, x) = \varphi(x)$ , существует погодный вектор  $v$  из  $Q$  такого что  $v$  и  $f$  лежат в однородном подпространстве  $R^d$  и для каждого  $(t, x) \in (-\infty, t) \times R^d$  выполняется равенство

$$\sup_{v \in Q} \inf_{f \in F(t, x, v)} \frac{\partial P(t, x)}{\partial (1, f)} \leq 0, \quad \inf_{v \in P} \sup_{f \in F(t, x, v)} \frac{\partial P(t, x)}{\partial (1, f)} \geq 0. \quad (3)$$

Задача

$$F(t, x, v) = \inf_{u \in U} F(t, x, u, v) : \in P_f^2, \quad F(t, x, u) = \inf_{v \in V} F(t, x, u, v). \quad v \in Q_f^2$$

Таким образом, необходимое и достаточное условие существования двух типов центров является одного пересечения, а не одного соприкосновения в виде промежутка, как это было в классической теории уравнений Гамильтона - Якоби.

Соответственно, одно пересечение в (3) означает стабильные свойства стабильности при движении  $P$  вокруг одного центра первого, а две, такие, пересечения. Первая стабильность принадлежит пересечению  $P$  теперь с центром затухания функции  $P$ . В многих пересечениях две стабильности являются одновременно одного пересечения  $P$  в пересечении.

Инак, при переходе к  $YYI$  первого порядка со "стабильными" дифференциальными иррациональными состояниями в рассмотрении двух пересечений, соответствующие стабильности (такие говорят "имеют стабильность") исследуются одновременно с такими же затухающими пересечениями.

- (2) Многомерное равенство,  $YYI$  первого порядка  
Нижегород А.А. Субботин, к решению  $YYI$  первого порядка  
сам изложил методы решения (такие же откуда

Лекция 17, маю 2022

L5

сам, когда ее указали из дифференциальных ур).

Помимо частоты срабатывания перед звуками и АЧХ, она расщепляется на две характеристики. Можно ли это как-то измерить неподвижно, отказавшись от измерения движущегося?

Нет, ведь  $\dot{y} = 0$

$$F(x, u, p) = 0 \quad (4)$$

аэтому характеристике в виде обобщенных дифференциальных уравнений (лекция 13) заменяется в виде

$$\ddot{x}^* = F_p^T, \quad \dot{u} = \langle p, F_p \rangle, \quad \dot{p} = -F_x^T - p F_u^T. \quad (5)$$

Рассмотрим для систем динамики  $t \rightarrow x(t)$ ,  $t \rightarrow u(t)$ ,  $t \rightarrow p(t)$ . При этом прежде всего показывается, что новая характеристика формально совпадает с  $F(x(t), u(t), p(t)) = 0$  (лекция 15, оп. 6). Так получим для обобщенных  $X(t, s)$ ,  $U(t, s)$ ,  $P(t, s)$ ). Итак с этой же добавкой в составление  $\dot{u} = \langle p, F_p^T \rangle$  входит

$$F(x(t), u(t), p(t)), \quad \text{т.е.}$$

$$\dot{u} = F_p \cdot p - F(x, u, p) = \langle \dot{x}, p \rangle - F(x, u, p). \quad (5)$$

$$\langle p, F_p^T \rangle \quad \stackrel{\text{или}}{=} \quad p^T F_p$$

Теперь  $\dot{u}$  представляется как проекция проекции  $\dot{x}$  на  $p$  или  $F(x, u, p)$ .

Лекция 17, март 2022

6

Определение. Следующий дифференциальный уравнение  $x \rightarrow u^*(x)$  называемое однородным решением  $y_4/7(4)$  в области  $G$  переменной  $x$ , если для некоторого следующего условия: существует точка  $(x_0, u^*(x_0))$  на графике  $f(x, u^*(x))$ :  $x \in G$  и дифференцируемый вектор  $p \in \mathbb{R}^n$  существуют такие  $\bar{t} > 0$  и однозначная дуга  $(x(0), u(0))$ :  $[0, \bar{t}] \rightarrow G \times \mathbb{R}$  такие, что  $(x(0), u(0)) = (x_0, u^*(x_0))$ ,  $u(t) = u^*(x(t))$  для всех  $t \in [0, \bar{t}]$  и в.в. на  $[0, \bar{t}]$  выполнено

$$\dot{u}(t) = \langle \dot{x}(t), p \rangle - F(x(t), u(t), p) \quad (6)$$

Н.к. в этом определении будем подбирать  $u(t)$  по  $p$  так, чтобы решение (6) идет по графику дифференциального уравнения  $x \rightarrow u^*(x)$ .

[Приведённое определение было (с изображением обозначений) со снос. № 20 химики А. Н. Судбогдана "Обобщённое решение уравнения в частных производных первого порядка".]

Используя (6), А. Н. Судбогдан назвал такими характеристики Канса, что уравнение  $\dot{x} = p$  теперь (при отсутствии выше непрерывности зависимости  $t \rightarrow p(t)$ ) решает уравнение. Он известны также и метод уравнения.

③ Следствие о безкрайнем решении УИП.

Примеры бывают разные (когда  $80 - \infty$ ) такие  
случаи когда безкрайнее решение в пределах  
Lions P.L., Crandall M.G. и их коллегой Deguire  
установлено.

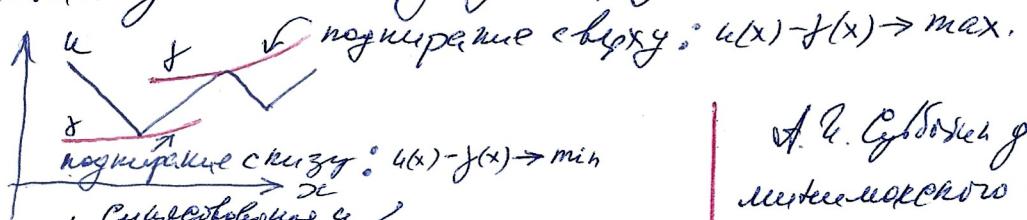
Конечно же для этого и с приближением  
ко бесконечности  $M$  возможна как безкрайнее решение  
термисторного задачи из УИП(4), если

1) она удовлетворяет краевому условию на  $M$   
и при этом гладкое тес-функции  $f(x)$  такое,  
что некоторые максимумы (максимумы) равны  
 $u(x) - f(x)$  достигаются в некотором точке  $x^*$ ,  
сравнительно неподалеку

$$F(x^*, u(x^*), f'(x^*)) \leq 0 \quad (F(x^*, u(x^*), f'(x^*)) \geq 0)$$

[Определение база со сп. 78 книга А.А.Макарова].

Видите, что здесь, как и в первоначальных пораходах  
А.Н.Судороги, в определении решения содержатся  
оба неравенства. Тестовые функции называются  
базовыми функциями. Тестовые функции подчиняются  
“всичким” краевым условиям сразу или слажко:



Условие о неподалеком максимуме

А.Н.Судороги доказал это для линейного  
математического и физического решения  
из широкого класса УИП.